

SEZNAM PŘÍLOH

Příloha č. 1.....	71
Příloha č. 2.....	72
Příloha č. 3.....	73
Příloha č. 4.....	74
Příloha č. 5.....	75
Příloha č. 6.....	76
Příloha č. 7.....	77
Příloha č. 8.....	78
Příloha č. 9.....	79

PŘÍLOHY

Příloha č. 1: Vyšetření z 23.1.2023 pomocí Zebris FDM Treadmill system; stoj s přirozenou šířkou stojné baze.

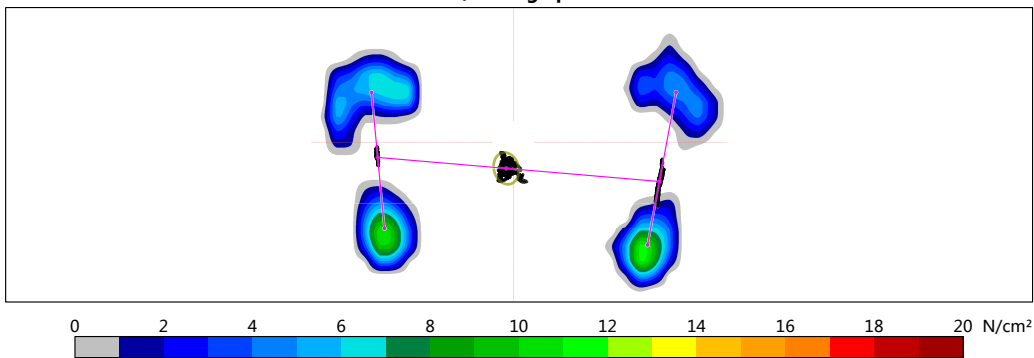
zebris Stance Report

Person:
Record: 23.1.2023 13:49, Stance Analysis FDM-T, stoj otevřené oči



Stance parameters

Stance, average pressure



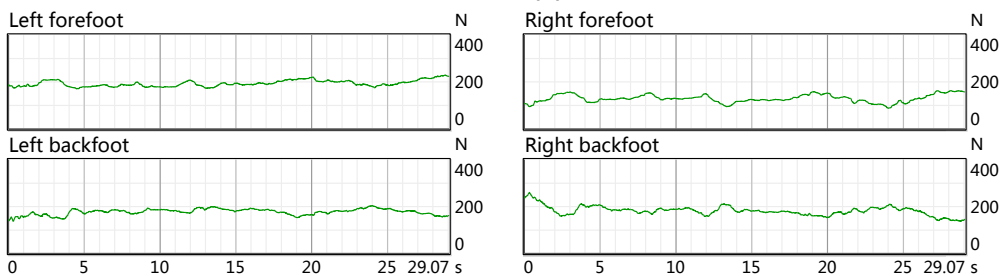
Parameters

Analysis time, sec	29,1	40 sec
95% confidence ellipse area, mm ²	483	600 mm ²
COP path length, mm	352	500 mm
COP average velocity, mm/sec	12	15 mm/sec

Parameters advanced

Length of minor axis, mm	21,7	210 mm
Length of major axis, mm	28,3	210 mm
Angle btw. Y and major axis, deg	1,8	2.2 deg
Deviation X, mm	167,6	210 mm
Deviation Y, mm	113,4	210 mm

Force (N)



Average Forces (%)

Left			Right		
Forefoot	52	100%	42	100%	Forefoot
Backfoot	48		58		Backfoot
Total	54		46		Total

Příloha č. 2: Vyšetření z 23.1.2023 pomocí Zebris FDM Treadmill system; stoj s přirozenou šířkou baze s vyloučením zrakové kontroly.

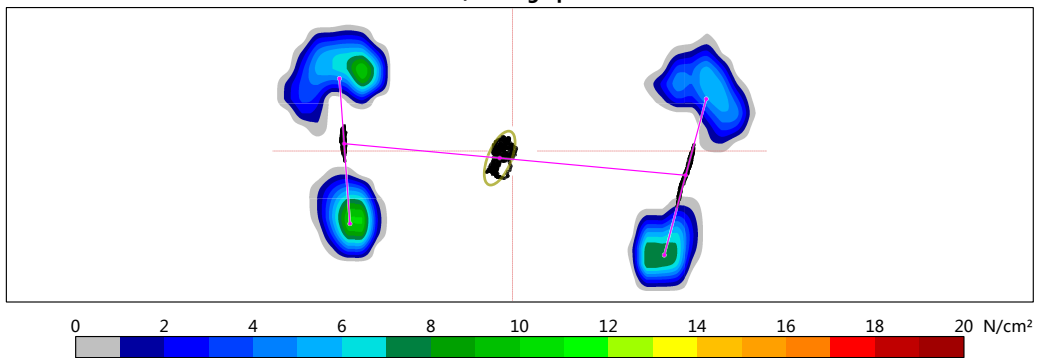
zebris Stance Report

Person:
Record: 23.1.2023 13:52, Stance Analysis FDM-T, stoj zavřené oči správně



Stance parameters

Stance, average pressure



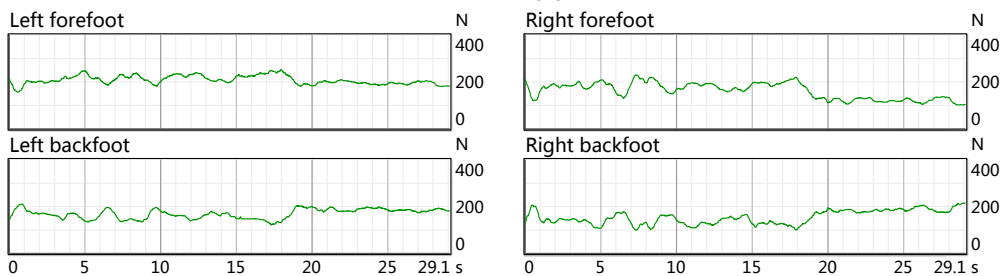
Parameters

Analysis time, sec	29,1	40 sec
95% confidence ellipse area, mm²	760	1000 mm²
COP path length, mm	594	800 mm
COP average velocity, mm/sec	20	25 mm/sec

Parameters advanced

Length of minor axis, mm	19,9	230 mm
Length of major axis, mm	48,7	230 mm
Angle btw. Y and major axis, deg	1,2	1.5 deg
Deviation X, mm	186,2	230 mm
Deviation Y, mm	127,1	230 mm

Force (N)



Average Forces (%)

Left			Right		
Forefoot	55	100%	51	Forefoot	
Backfoot	45		49	Backfoot	
Total	54		46	Total	

Příloha č. 3: Vyšetření z 23.1.2023 pomocí Zebris FDM Treadmill system; stoj o úzké bazi s vyloučením zrakové kontroly.

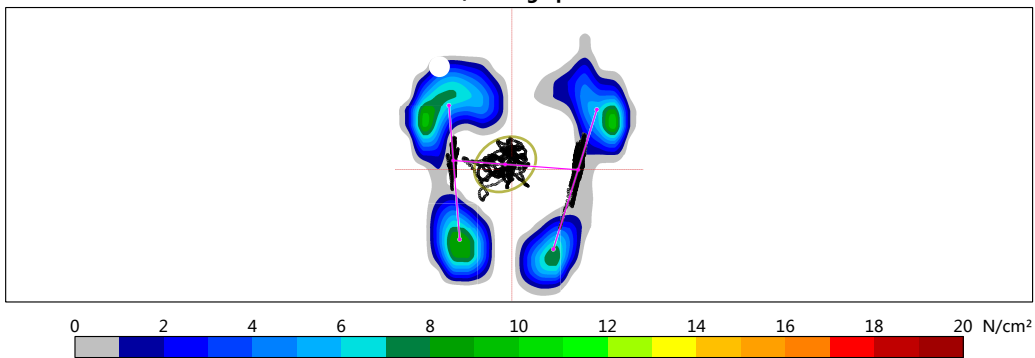
zebris Stance Report

Person:
Record: 23.1.2023 13:54, Stance Analysis FDM-T, stoj sptný zavřené oči



Stance parameters

Stance, average pressure



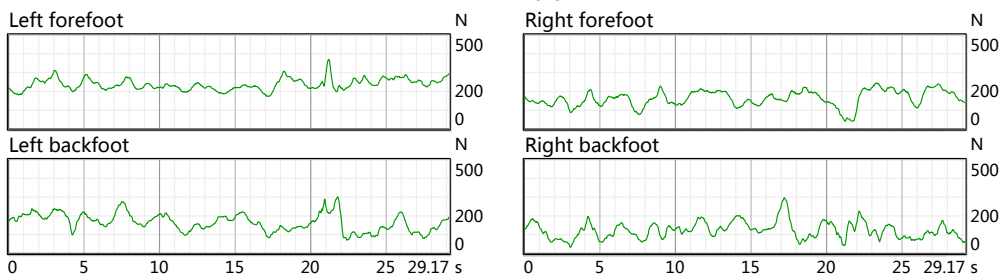
Parameters

Analysis time, sec	29,2	40 sec
95% confidence ellipse area, mm ²	1970	2400 mm ²
COP path length, mm	1063	1.3e3 mm
COP average velocity, mm/sec	36	50 mm/sec

Parameters advanced

Length of minor axis, mm	44,5	140 mm
Length of major axis, mm	56,3	140 mm
Angle btw. Y and major axis, deg	0,5	0.7 deg
Deviation X, mm	89,4	140 mm
Deviation Y, mm	112,4	140 mm

Force (N)



Average Forces (%)

Left			Right		
Forefoot	59	100%	57	Forefoot	
Backfoot	41		43	Backfoot	
Total	58		42	Total	

Příloha č. 4: Vyšetření z 23.1.2023 pomocí Zebris FDM Treadmill system; stoj o úzké bazi s kognitivním úkolem.

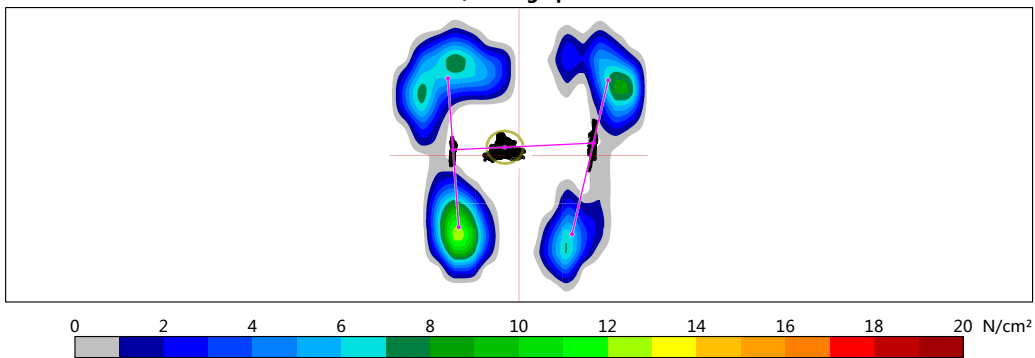
zebris Stance Report

Person:
Record: 23.1.2023 13:55, Stance Analysis FDM-T, stoj sptný kognitivní úkol



Stance parameters

Stance, average pressure



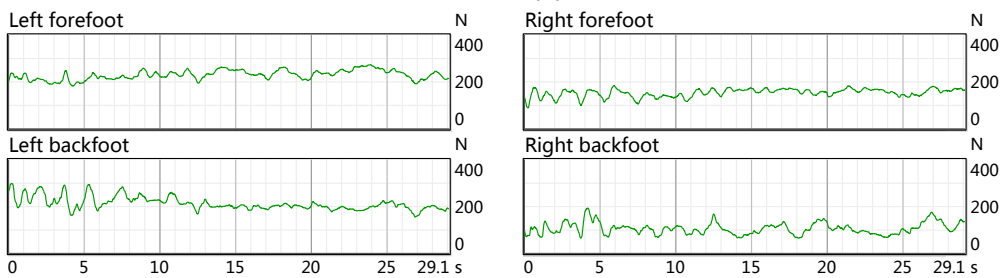
Parameters

Analysis time, sec	29,1	40 sec
95% confidence ellipse area, mm ²	574	700 mm ²
COP path length, mm	651	800 mm
COP average velocity, mm/sec	22	30 mm/sec

Parameters advanced

Length of minor axis, mm	25,5	140 mm
Length of major axis, mm	28,6	140 mm
Angle btw. Y and major axis, deg	0,1	0.07 deg
Deviation X, mm	84,3	140 mm
Deviation Y, mm	114,7	140 mm

Force (N)



Average Forces (%)

Left			Right		
Forefoot	52	100%	59	100%	Forefoot
Backfoot	48		41		Backfoot
Total	63		37		Total

Příloha č. 5: Vyšetření z 31.7.2023 pomocí Zebris FDM Treadmill system; stoj s přirozenou šířkou stojné baze.

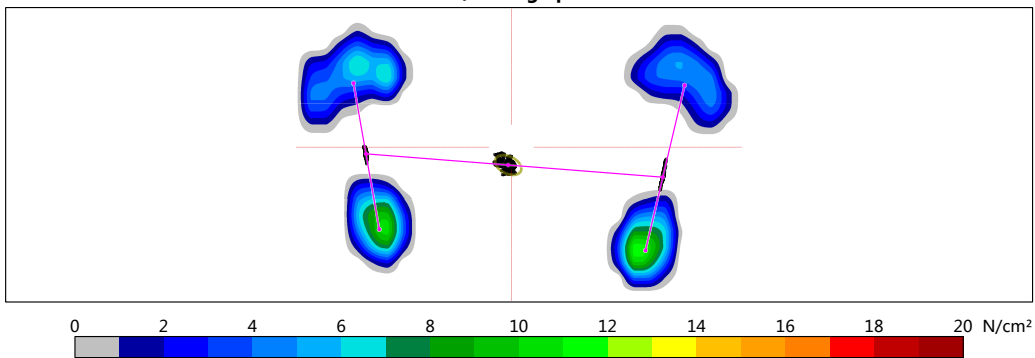
zebris Stance Report

Person: ...
Record: 31. 07. 2023 10:15, Stance Analysis FDM-T, stoj otevřené oči



Stance parameters

Stance, average pressure



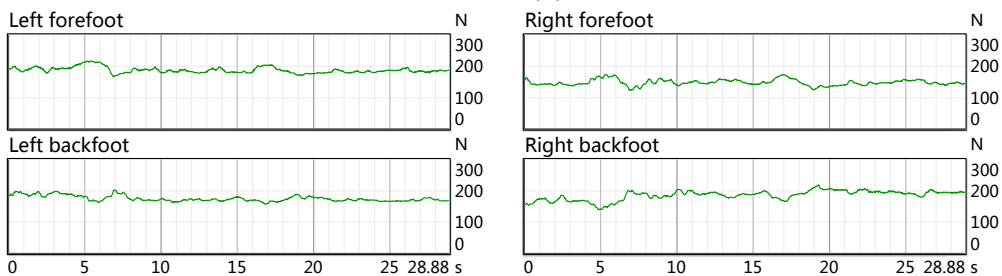
Parameters

Analysis time, sec	28,9	40 sec
95% confidence ellipse area, mm ²	257	400 mm ²
COP path length, mm	292	400 mm
COP average velocity, mm/sec	10	13 mm/sec

Parameters advanced

Length of minor axis, mm	14,2	210 mm
Length of major axis, mm	23,1	210 mm
Angle btw. Y and major axis, deg	0,5	0.6 deg
Deviation X, mm	168,9	210 mm
Deviation Y, mm	117,8	210 mm

Force (N)



Average Forces (%)

Left			Right		
Forefoot	52	100%	44	Forefoot	
Backfoot	48		56	Backfoot	
Total	52		48	Total	

Příloha č. 6: Vyšetření z 31.7.2023 pomocí Zebris FDM Treadmill system; stoj s přirozenou šířkou baze s vyloučením zrakové kontroly.

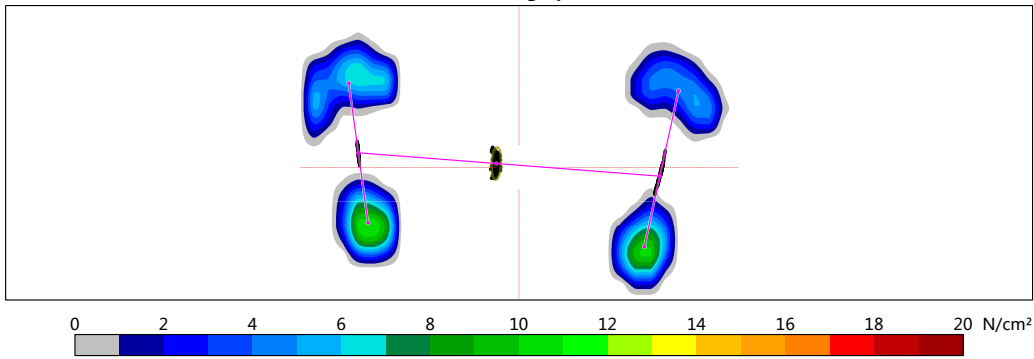
zebris Stance Report

Person:
Record: 31. 07. 2023 10:16, Stance Analysis FDM-T, stoj zavřené oči



Stance parameters

Stance, average pressure



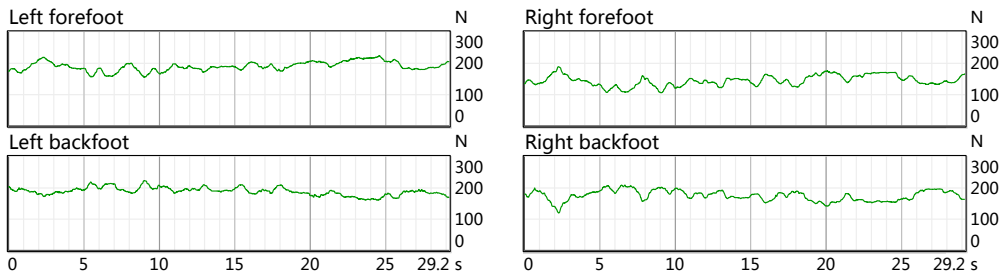
Parameters

Analysis time, sec	29,2	40 sec
95% confidence ellipse area, mm ²	181	220 mm ²
COP path length, mm	360	500 mm
COP average velocity, mm/sec	12	15 mm/sec

Parameters advanced

Length of minor axis, mm	8,3	200 mm
Length of major axis, mm	27,9	200 mm
Angle btw. Y and major axis, deg	1,5	1.9 deg
Deviation X, mm	164,4	200 mm
Deviation Y, mm	111,3	200 mm

Force (N)



Average Forces (%)

Left			Right		
Forefoot	50	100%	45	Forefoot	
Backfoot	50		55	Backfoot	
Total	54		46	Total	

Příloha č. 7: Vyšetření z 31.7.2023 pomocí Zebris FDM Treadmill system; stoj o úzké bazi s vyloučením zrakové kontroly.

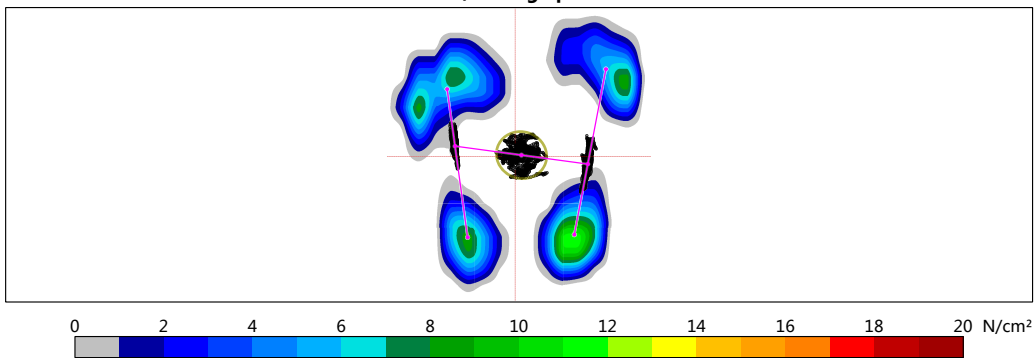
zebris Stance Report

Person:
Record: 31. 07. 2023 10:19, Stance Analysis FDM-T, stoj úzká baze zavřené oči



Stance parameters

Stance, average pressure



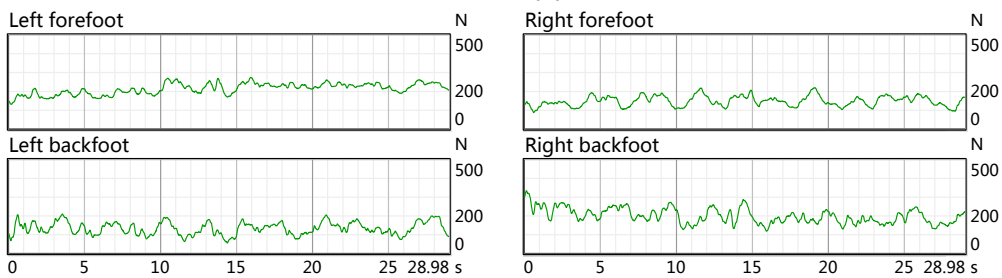
Parameters

Analysis time, sec	29,0	40 sec
95% confidence ellipse area, mm ²	1163	1400 mm ²
COP path length, mm	1063	1.3e3 mm
COP average velocity, mm/sec	37	50 mm/sec

Parameters advanced

Length of minor axis, mm	36,9	140 mm
Length of major axis, mm	40,1	140 mm
Angle btw. Y and major axis, deg	0,3	0.4 deg
Deviation X, mm	100,4	140 mm
Deviation Y, mm	109,3	140 mm

Force (N)



Average Forces (%)

Left			Right		
Forefoot	62	100%	43	100%	Forefoot
Backfoot	38		57		Backfoot
Total	50		50		Total

Příloha č. 8: Vyšetření z 31.7.2023 pomocí Zebris FDM Treadmill system; stoj o úzké bazi s kognitivním úkolem.

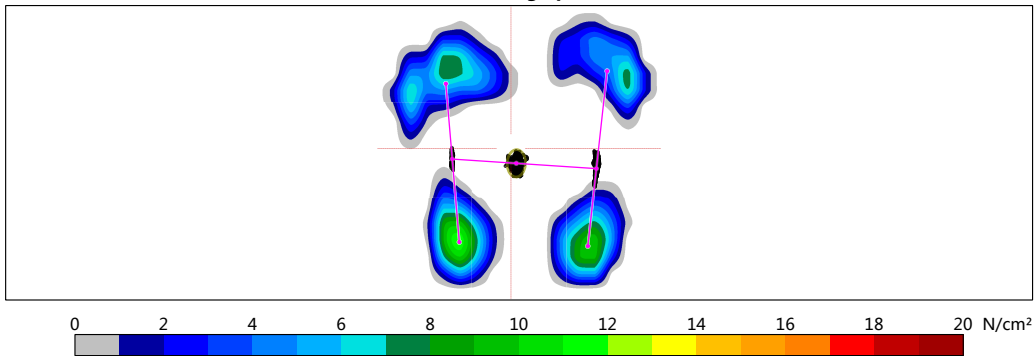
zebris Stance Report

Person:
Record: 31. 07. 2023 10:20, Stance Analysis FDM-T, kognitivní úkol stoj



Stance parameters

Stance, average pressure



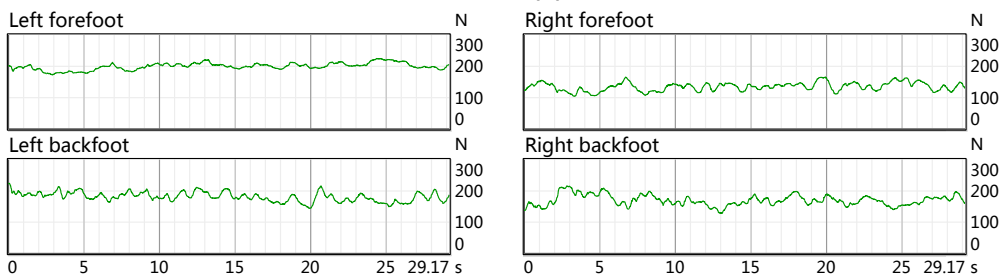
Parameters

Analysis time, sec	29,2	40 sec
95% confidence ellipse area, mm ²	227	300 mm ²
COP path length, mm	392	500 mm
COP average velocity, mm/sec	13	17 mm/sec

Parameters advanced

Length of minor axis, mm	13,9	130 mm
Length of major axis, mm	20,8	130 mm
Angle btw. Y and major axis, deg	1,5	1.9 deg
Deviation X, mm	99,5	130 mm
Deviation Y, mm	107,2	130 mm

Force (N)



Average Forces (%)

Left			Right		
Forefoot	52	100%	44	100%	Forefoot
Backfoot	48		56		Backfoot
Total	56		44		Total

Příloha č. 9: Informovaný souhlas

Informovaný souhlas s účastí ve výzkumu za účelem vypracování bakalářské práce na 2. LF UK, obor Fyzioterapie.

Popis výzkumu

Téma: Syndrom fixované míchy

Měřicí přístroj: Zebris FDM Treadmill system - pásový chůzový analyzátor s možností statické i dynamické observace zatížení chodidla ve stoji nebo chůzi při variabilní rychlosti.

Způsob měření: Neinvazivní sledování tlakového zatížení chodidla ve stoji.

Realizace měření: Proband bude nejdříve poučen o průběhu měření a vyšetření. Nejprve bude pacient podroben kineziologickému rozboru, antropometrickému a neurologickému vyšetření. Následně podstoupí vyšetření na přístroji Zebris FDM Treadmill system.

Rizika měření: Pád.

Využití dat: Data budou porovnávána s informacemi ze stávajících studií v problematice syndromu fixované míchy. Získaná data budou použita jen pro potřeby této práce a nebudou šířena třetím osobám.

Souhlas s účastí ve výzkumu

Souhlasím s účastí v klinickém výzkumu, sledující klinický obraz syndromu fixované míchy a jsem si vědom/a, že má účast je dobrovolná. Z výzkumu mohu kdykoliv odstoupit bez udání důvodu. Byly mi poskytnuty veškeré potřebné informace týkající se výzkumu. Souhlasím s pořízením fotografií z průběhu vyšetření pro účely prezentace k obhajobě bakalářské práce:

ANO NE

V Dne

Jméno

Podpis